

Zadání bakalářské práce

Student:

Jan Pavčo

Studijní program:

B2341 Strojírenství

Studijní obor:

2301R013 Robotika

Téma:

Konstrukční návrh dvouosého kamerového polohovadla
Design of a Two-axis Camera Positioner

Jazyk vypracování:

čeština

Zásady pro vypracování:

- 1) Analyzujte prostředí pracoviště pro umístění kamerového polohovadla.
- 2) Proved'te analýzu kamerových polohovadel.
- 3) Proved'te analýzu dostupných lineárních a rotačních jednotek a možnost jejich řízení.
- 4) Specifikujte požadavkový list.
- 5) Variantní řešení polohovadla.
- 6) Rozpracování vybrané varianty do úrovně detailního 3D modelu.
- 7) Výrobní dokumentace (v zadaném rozsahu), včetně specifikace nakupovaných komponent.
- 8) Práci doložte v elektronické podobě ve formátu MS Word.

Seznam doporučené odborné literatury:

[1] Zásady pro vypracování závěrečné kvalifikační práce (bakalářské a diplomové) [online].[cit. 2020-12-01]. Dostupné z: <https://www.fs.vsb.cz/354/cs/studium/podklady-pro-vyuku/pozadavky/>

[2] SKAŘUPA, Jiří. Kreativita a inovační myšlení v konstruování. Ostrava: VŠB, 2007. ISBN 978-80-248-1717-0.

[3] KONEČNÝ, Z.: Základy technické dokumentace. 1. vyd. Ostrava: VŠB-TU Ostrava, 2004, 86 s. ISBN 80-248-0514-6.

[4] ČSN 01 6910 Úprava dokumentů zpracovaných textovými procesory. Praha: Český normalizační institut, srpen 2014.

[5] ČSN ISO 690. Informace a dokumentace – Pravidla pro bibliografické odkazy a citace informačních zdrojů. Praha: Úřad pro technickou normalizaci, metrologii a státní zkušebnictví, 2011.

Formální náležitosti a rozsah bakalářské práce stanoví pokyny pro vypracování zveřejněné na webových stránkách fakulty.

Vedoucí bakalářské práce: **Ing. Jakub Mlotek**

Datum zadání: 18.12.2020

Datum odevzdání: 17.05.2021

prof. Dr. Ing. Petr Novák
vedoucí katedry

prof. Ing. Robert Čep, Ph.D.
děkan fakulty